

AC servo drive



Shenzhen DPSON Automatic Technology Co.,Ltd.





Shenzhen DPSON Automatic Technology Co.,Ltd.

地址:东莞市万江区莫屋致富路17号(卓蓝工业园)

电话:0769-27221227 传真:0769-23662684 网址:www.gddpx.com 交流伺服系统——DSL200系列—

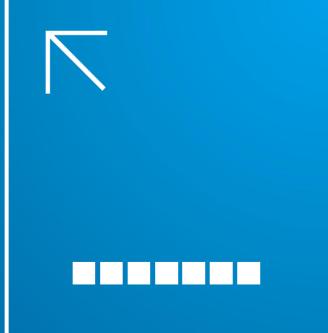


公司简介

Company Profile

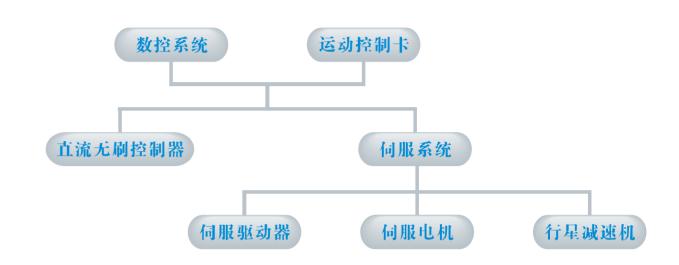
深圳市德普信自动化科技有限公司是一家专业从事电气及自 动化产品研究、开发、生产、销售的具有完全自主知识产权的科技 型企业。公司产品已涉及数字式交流伺服驱动器、伺服电机、数字 数控系统等领域,其中主打产品DLS200系列交流伺服驱动器是目前 国产伺服驱动器技术领先产品,广泛应用于数控机床、包装机械、 纺织机械、印刷机械、机器人、激光加工、光学设备及自动化生产 线等领域。

公司倡导以人为本、共同发展的原则;坚持市场、技术、服 务共进的运营理念;本着诚信优质的服务态度和饮水思源的合作精 神,使得公司在行业中树立起良好的品牌形象,公司将为实现"中 国装备,装备中国"这一梦想而努力奋斗!





运动控制系统方案 Motion Control System Solutions



伺服产品简介 Servo Product Introduction

DLS200系列是德普信最新一代高性价比的交流伺服产品。可配套各种开环,闭环控制系统,内置位置控制单轴 控制、内部速度控制等功能,采用国际先进的电机控制专用DSP处理器和IPM智能化功率模块,集成度高、体积小、 保护完善、可靠性好。采用最优PID算法完成PWM控制,性能已达到国外同类产品的先进水平;该系列交流伺服驱 动单元可应用于机械制造、数控机床、印刷包装机械、纺织机械、SMT视觉精密机械设备、自动化生产线等自动化 领域。





伺服产品简介

DSL200系列是最新一代高性价比的交流伺服产品。可配套各种开环、闭环控制系统,内置位 置控制、单轴控制、内部速度等功能。采用国际先进的电机控制专用DSP处理器和IPM智能化功率 模块,集成度高、体积小、保护完善、可靠性好、采用最优PID算法完成PMM控制,性能已达到国 外同类产品的先进水平。该系列交流伺服驱动单元广泛应用于轴承全自动生产设备、机械制造、 数控机床、印刷包装机械、纺织机械、SMI视觉精密机械设备、自动化生产线等自动化领域。

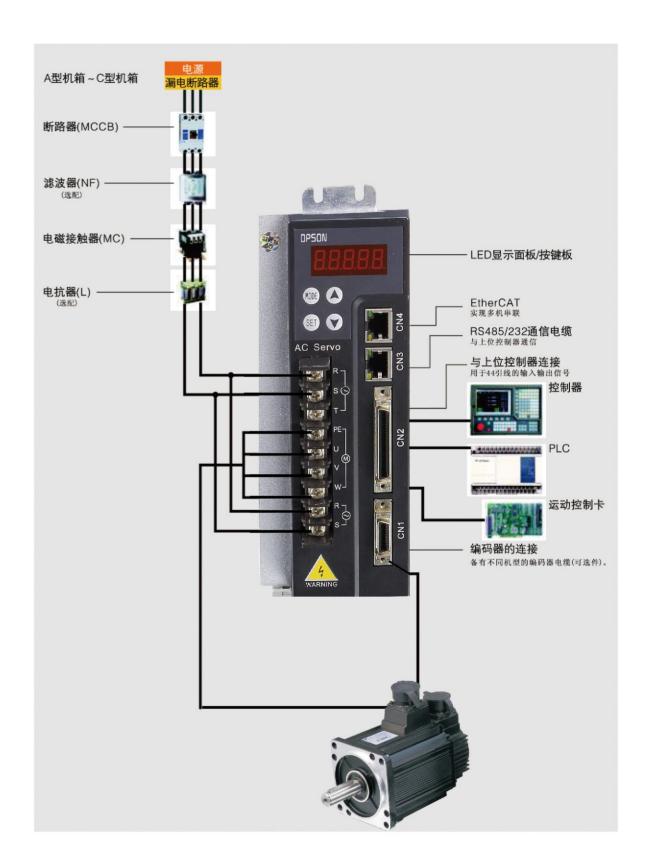
转矩环循环周期: 62.5µs, 自动动态响应时间 1ms

速度环循环周期: 125µ s, 动态响应时间 6-20ms/1000rpm 位置环循环周期: 125µ s, 动态响应时间 10ms



交流伺服驱动系统单元





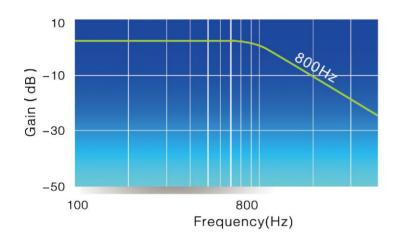
德普信自动化

DPSON

高性能 High Performance

响应频率800Hz >>>>

速度频率响应最高可达800Hz; 位置控制整定时间为0~10ms。



实现外部给定方式 >>>

Profit BUS 总线通信

RS-232 RJ-485 串口通信 CAN BUS 总线通信

模拟电压给定方式 外部脉冲给定方式

半/全闭环输入脉冲4Mpps >>>>

可应用行业顶级的高性能定位分辨指令,指令输入实现4Mpps高速对应。包括标准对应的全保护在内,都实现高分辨率运转及高速运转。

不带电抱闸 >>>

在外部瞬间断电后,实现机械抱闸。

具有单轴功能 >>>

可以实现8段位置定位,速度、加速度时间及定时器可调

输出可任意分频 >>>

输出可任意分频,可以更好的配合各种上位机系统。

I/O端子功能及触发方式可任意设定 >>>

可以满足客户在不调整接线的方式下进行实现更能端子功能的调整。

PLC功能(内部可编程) >>>

可替换对功能要求不高的PLC,还可根据客户的要求进行PLC功能定制。 在某些控制简单的场合可以直接控制电机的动作而节省上端控制器成本。

专用行业功能定制 >>>

掌握伺服控制核心技术,具有自主知识产权,可以根据客户需求做一些功能定制等要求。



DSL200系列型号命名规则

信服取动器给业额空动家

	伺服驱动]器输出额	定功率				
DSL200 - P1 - R75	标示	功率	标示	功率			
	R20	0.2KW	R40	0.4KW			
	R75	0.75KW	1R0	1.0KW			
	1R5	1.5KW	1R3	1.3KW			
	3R0	3.0KW	2R2	2.2KW			
	1:2500线(普通增量式) 2:2500线(省线增量式) 3:5000线(普通增量式) 4:17bit(单圈绝对式) 5:17bit(多圈绝对式)						
	P:通月 E:经济 H:总统	齐型					
	DSL20 D: 德语 S: 交流 L: 低日	0. 交流伺 普信 流伺服 E	服驱动器	300:第 200:第 080:第 040:第	俞入电压为380V 俞入电压为220V 俞入电压为80V 俞入电压为48V		

伺服驱动器与伺服电机匹配参照表

伺	服驱动器	
功率	驱动器型号	伺服电机型号
0.1KW	DSL200-P1-0R1	40ST-M00330
0.2KW	DSL200-P1-0R2	60ST-M00630
0.4KW	DSL200-P1-0R4	60ST-M001330
0.6KW	DSL200-P1-0R6	60ST-M01930
0.75KW	DSL200-P1-0R7	80ST-M02430
0.8KW	DSL200-P1-0R8	110ST-M04020
1.0KW	DSL200-P1-1R0	80ST-M04025
1.2KW	DSL200-P1-1R2	110ST-M04030
1.3KW	DSL200-P1-1R3	130ST-M05025
1.5KW	DSL200-P1-1R5	110ST-M05030
1.8KW	DSL200-P1-1R8	110ST-M06030
2.0KW	DSL200-P1-2R0	130ST-M07725
2.3KW	DSL200-P1-2R3	130ST-M15015
2.6KW	DSL200-P1-2R6	130ST-M10026
2.7KW	DSL200-P1-2R7	180ST-M17215
2.9KW	DSL200-P1-2R9	180ST-M27010
3.0KW	DSL200-P1-3R0	180ST-M19015
3.7KW	DSL200-P1-3R7	180ST-M35010
3.8KW	DSL200-P1-3R8	130ST-M15025
4.5KW	DSL200-P1-4R5	180ST-M27015
5.5KW	DSL200-P1-5R5	180ST-M35015
7.5KW	DSL200-P1-7R5	180ST-M48015

备注: 伺服驱动器型号较多,需针对具体电机型号来配置,请联系我们技术部。

交流伺服系统 / DSL200系列

伺服驱动器性能指标



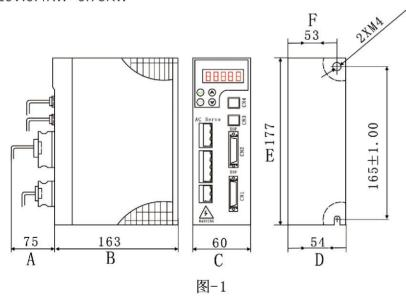
		사건 (부리 - 스트)		单相:110V 三相: 220V全波整流
		控制方式		IPM SVPWM控制 正弦波电流驱动方式
				普通增量式型: 2500线
		编码器反馈		串行通信式增量型: 17位
				串行通信式绝对型: 17位
基本规格		使用/存储	温度	0~+40℃(环境温度在40℃~55℃,请强制周边环境空气循环) / -20~+65℃
790 111		使用/存储	湿度	90%RH以下(不得结露)
	使用 条件	耐振动/耐冲	击强度	4.9m/s²/19.6/s²
	7,11	防护等	级	lp10
		污染等	级	2极
		海拔高	度	低于1000m,高于1000m请降额使用
		负载变起	动率	0~100%负载时;±0.01%以下(额定转速下)
		速度变	动率	0~100%负载: ±0.01%
		电压变流	动率	额定电压±10% (额定转速下)
		电流过载	能力	150%额定电流1分钟,200%额定电流5秒(额定转速下)
速度 转矩		温度变	动率	25 ± 25℃: ±0.1%以下(额定转速下)
控制	性能	速度控制	范围	1:5000
模式		频率特性		<=800Hz
		转矩控制精度		± 1%
		速度响应		10ms(零速至额定转速)
		企 汉 門	额定负载	100ms(零速至额定转速)
		软启动时间	间设定	0~10s(可分别设定加速与减速)

伺服驱动器性能指标

			指令电压	DC ± 10V/额定转速(出厂默认设定,可通过参数设定)
		速度指令	坦소石区	输入电压:最大±12V(正指令时电机正转)
		輸入	输入阻抗	约14KΩ
速度			电路时间参数	约4.7uS
装矩	输入		***	DC ± 10V/额定转矩(出厂默认设定,可通过参数设定)
控制	信号		指令电压	输入电压:最大 ± 12V(正指令时正转转矩指令)
模式		1097	输入阻抗	约14KΩ
			电路时间参数	约4.7us
		多段内:	部速度选择	使用DI5(SC0)~DI8(SC3)信号组合实现第0~15段速度选择
		指令·	平滑方式	低通/S曲线平滑滤波
	性能	前	馈补偿	0~100%(最小单位1%)
	江市と	定位	完成宽度	0~65535指令单位(设定分辨率为1个脉冲)

A外形规格 单位MM

单相/三相220V:0.4KW-0.75KW

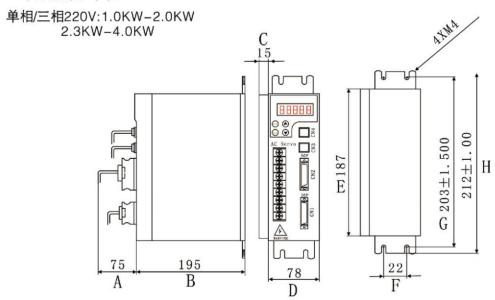


机型	重量(kg)	A(mm)	B(mm)	C(mm)	D(mm)	E(mm)	F(mm)	G(mm)
0.4KW-0.75KW	1.10 ± 0.05	75	163	60	54	177	53	165 ± 1.00



	位置	输出形态	A相,B相,Z相:差分驱动输出					
	反馈	相通出があ	Z相:集电极开路输出					
	输出	分频比	任意分频					
			9 路DI					
IO 信 号	数字输入信号	可进行信号输入功能规划	伺服启动; 异常报警清除; 内部速度命令暂停; 驱动禁止; 外部转矩限制; 零速嵌位; 内部速度命令选择; 控制模式切换; 位置命令禁止; 位置增益切换; 电子齿轮比分子选择; 内部位置命令触发; 内部位置命令暂停; 回零功能触发; 紧急停止等					
7			6路DO					
	数字输 可进出信号	可进行信号输出功能规划	伺服准备好;电机旋转中;零速信号;速度到达;位置至达;定位接近信号;转矩限制中;转速限制中; 抱闸信号输出;伺服报警信号输出等					

B外形规格 单位MM



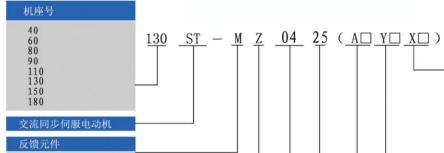
机型	重量(kg)	A(mm)	B(mm)	C(mm)	D(mm)	E(mm)	F(mm)	G(mm)	H(mm)
1.0KW-2.0KW	2.00 ± 0.05	75	195	15	78	187	22	203 ± 1.5	212 ± 1.00
2.3KW-4.0KW	2.20 ± 0.05	75	195	15	78	187	22	203 ± 1.5	212 ± 1.00

伺服电机



伺服电机型号说明





航空插座式 线缆直接式

M 光电编码器 R 旋转变压器

失电制动器

无 无 Z 有 注: 失电制动器的工作电源为D24VC (~10%~+10%),接口为3芯插座,1、2 脚为电源端(不分极性),脚为接地端。当1、2脚接通电源时,失电制动器不料制力。当中海斯平时,其制 动: 当电源断开时, 其制动。失电制动器动作时间 ≤0.1s。

零速转矩

注:用三位数字表示, 其值为三位数字×10⁻¹,单 位为N·m。 如:040×10⁻¹=4N·m。

连接方式

实心带键 Z

注:"□"内为阿拉伯 数字代号,某一数字具体表 示的特殊轴伸需参看该电机 的安装外形图。

编码器类型

A 或无 A 1 增量式2500p/r A 2 增量式5000p/r A 3 增量式分体2500p/r A 4 绝对值式 17bit A 5 磁式旋转编码器

10 1000r/min 15 1500r/min

20 2000r/min

25 2500r/min 30 3000r/min 60 6000r/min

电机型号	40ST- M00330	60ST- M00630		ST- 330		ST- 1930		0ST- 02430		80ST- и0402		90ST M024		90S ⁻ M024	2	90S M03	
额定功率 (KW)	0.1	0.2	0	.4	(0.6		0.75		1.0		0.5		0.7	5	0.7	75
额定线电压 (V)	220	220	2	20	2	220		220		220		220)	220)	22	20
额定线电流(A)	0.91	1.2	2	8.8	3.	734		3.0		4.4		2.0		2.8	3	3.	0
额定转速 (rpm)	3000	3000	30	000	3	000	(3000		2500		200	0	300	0	20	00
额定力矩 (N.m)	0.31	0.637	1.	.27	1	.91		2.39		4		2.4		2.4	1	3.	5
峰值力矩 (N.m)	0.955	1.911	3	8.8	5	.73		7.1		12		7.1		7.1		10	.5
反电势 (V/1000r/min)	*	28	2	28		28		44		56		67		44		6	7
力矩系数 (N.m/A)	0.265	0.5	C).5	(0.5		8.0		0.9		1.2		1.0)	1.	2
转子惯量 (Kg.m2)	0.045x10 ⁻⁴	0.17×10 ⁻⁴	0.3	× 10 ⁻⁴	0.43	8×10	2.4	4×10 ⁻	1 3	3.5×10	-4 2	2.45×1	10-4	2.45×	10-4	3.4×	10-4
绕组(线间) 电阻(Ω)	*	11.6	5.	.83	3	.49		2.88		1.83		5.99	9	3.5	5	4.0	06
绕组(线间) 电感(mH)	*	22	12	2.23	8	.47		6.4		4.72		11.8	3	7.2	7.2		7
电气时间 常数 (ms)	*	1.9	2	2.1	2	2.4		2.22		2.58		1.97	7	2.0	6	2.3	39
重量 (Kg)	0.5	1.11	1.	.33	1	.78		2.86		3.8		7.7		3.8	3	4.	13
编码器 线数 (PPR)	2048						2	2500									
电机绝缘等级						С	ass	F (15	5℃	;)							
防护等级								IP65									
使用环境		环境温度	: -2	20℃	~ +5	0℃	环境	湿度	: 相	目对湿质	₹<9	0% (不结	霜条件	‡)		
电机绕组插座	绕组	引线		U			V	9				W			F	PE	
七개元组佃庄	插座	编号		2			3					4				1	
	信号	引线	5V	OV	A+	B+	Z+	A-	B-	- Z-	U+	V+	W+	- U-	V-	W-	PE
编码器插座	插座	编号	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	1

颜色

红 黑 蓝 绿 黄 蓝黑绿黑黄黑 棕 灰 白 棕黑灰黑白黑

电机型号	110ST- M02030	110ST- M04030	110ST- м05030	110ST- M06020	110ST- M06030	110ST- M04020
额定功率 (KW)	0.6	1.2	1.5	1.2	1.8	0.8
额定线电压 (V)	220	220	220	220	220	220
额定线电流(A)	2.5	5.0	6.0	4.5	6.0	3.3
额定转速(rpm)	3000	3000	3000	2000	3000	2000
额定力矩 (N.m)	2	4	5	6	6	4
峰值力矩 (N.m)	6	12	15	12	18	12
反电势 (V/1000r/min)	56	54	62	83	60	79
力矩系数(N.m/A)	0.8	0.8	0.83	1.33	1.0	1.2
转子惯量 (Kg.m2)	0.31×10^{-3}	0.54×10^{-3}	0.63×10^{-3}	0.76×10^{-3}	0.76×10^{-3}	0.54×10^{-3}
绕组 (线间) 电阻 (Ω)	4.02	1.09	1.03	1.46	0.81	2.41
绕组(线间) 电感 (mH)	8.48	3.3	3.43	4.7	2.59	7.3
电气时间常数 (ms)	2.1	3.0	3.33	3.2	3.2	3
重量 (Kg)	4.5	5.5	5.5	6.1	6.7	6.7

电机型号	130ST- M04025	130ST- M05025	130ST- M06025	130ST- M07725	130ST- M10015	130ST- M10025	130ST- M15015	
额定功率 (KW)	1	1.3	1.5	2	1.5	2.6	2.3	3.8
额定线电压 (V)	220	220	220	220	220	220	220	220
额定线电流(A)	4	5	6	7.5	6	10	9.5	13.5
额定转速(rpm)	2500	2500	2500	2500	1500	2500	1500	2500
额定力矩 (N.m)	4	5	6	7.7	10	10	15	15
峰值力矩 (N.m)	12	15	18	22	25	25	30	30
反电势 (V/1000r/min)	-69.3	68	65	68	103	70	114	67
力矩系数(N.m/A)	1	1	1	1.03	1.67	1	1.58	0.88
转子惯量 (Kg.m2)	0.85×10^{-3}	1.06×10^{-3}	1.26 × 10 ⁻³	1.53×10 ⁻³	1.94×10 ⁻³	1.94×10 ⁻³	2.77×10^{-3}	2.77×10^{-3}
绕组(线间)	0.70	1.04	1.01	1.01	1.00	0.70		0.40
电阻 (Ω)	2.76	1.84	1.21	1.01	1.29	0.73	1.1	0.49
绕组(线间)	6.42	4.9	3.87	2.94	5.07	2.45	4.45	1.68
电感 (mH)	0.42	4.9	3.07	2.94	5.07	2.43	4.45	1.00
电气时间常数 (ms)	2.89	3.19	3.26	3.8	3.93	3.64	4.45	4.02
重量 (Kg)	7.7	8.2	8.9	10	11.5	11.5	14.4	14.4



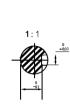
4 to 10 C	1000=		1000=		1000=		10007		
电机型号	18051-	M1/215	18051-	M19015	18051-	M21520	180ST-	M27010	
额定功率 (KW)	2	.7	3	.0	4	.5	2.9		
额定线电压 (V)	220	380	220	380	220	380	220	380	
额定线电流(A)	10.5	6.5	12	7.5	16	9.5	12	7.5	
额定转速 (rpm)	15	00	15	00	20	000	10	00	
额定力矩 (N.m)	17	.2	1	19		21.5		27	
峰值力矩 (N.m)	43		47		53		67		
反电势 (V/1000r/min)	112	167	97	158	84	140	138	224	
力矩系数 (N.m/A)	1.64	2.65	1.58	2.5	1.34	2.26	2.25	3.6	
转子惯量 (Kg.m2)	3.4×	(10 ⁻³	3.8 × 10 ⁻³		4.7 × 10 ⁻³		6.1×10 ⁻³		
绕组(线间)	0.7	1.47	0.4	1.15	0.24	0.71	0.48	1.37	
电阻 (Ω)	0.7	1.47	0.4	1.15	0.24	0.71	0.46	1.37	
绕组(线间)	3.5	7.8	2.42	6.4	1.45	4	3.26	8.6	
电感 (mH)	3.5	7.0	2.42	0.4	1.45	4	3.20	0.0	
电气时间常数 (ms)	5	5.3	6	5.57	6	5.6	6.79	6.27	
重量 (Kg)	19).5	20).5	22	2.2	25.5		

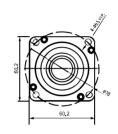
电机型号	180ST-	м27015	180ST-N	и35010	180ST-M35015		180ST-I	M48015
额定功率 (KW)	4	.3	3	3.7		.5	7.5	
额定线电压 (V)	220	380	220	380	220	220 380		380
额定线电流(A)	16	10	16	10	19	12	32	20
额定转速(rpm)	15	00	10	00	15	00	15	00
额定力矩 (N.m)	2	7	3	5	3	35		8
峰值力矩 (N.m)	6	7	7	0	70		96	
反电势 (V/1000r/min)	103	172	134	223	113	181	94	156
力矩系数 (N.m/A)	1.69	2.7	2.2	3.5	1.84	2.9	1.5	2.4
转子惯量 (Kg.m2)	6.1>	10 ⁻³	8.6×	: 10 ⁻³	8.6×10 ⁻³		9.5×10 ⁻³	
绕组(线间)	0.28	0.796	0.31	0.93	0.21	0.62	0.104	0.273
电阻(Ω)	0.20	0.796	0.31	0.93	0.21	0.62	0.104	0.273
绕组(线间)	1.74	4.83	3.28	9.1	1.57	4	0.77	2.14
电感 (mH)	1.74	4.03	3.20	9.1	1.57	4	0.77	2.14
电气时间常数 (ms)	6.2	6	10.58	9.78	7.47	6.45	7.4	7.8
重量 (Kg)	25	5.5	30).5	30.5		40	

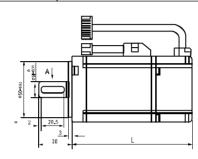
交流伺服系统/DSL200系列 伺服马达外形尺寸

60系列伺服马达外形尺寸

型号 Model	60ST-M00630LBX	60ST-M01330LBX	60ST-M01930LBX
不带刹车尺寸(L) Without brake size(L)	164	189	217
带刹车尺寸 (L) With brake size(L)	0.637	1.27	1.91



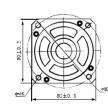


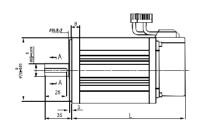


80系列伺服马达外形尺寸

型号 Model	不带刹车尺寸(L) Without brake size(L)	带电磁抱闸(L) With electromagnetic brake(L)	带永磁抱闸(L) With permanent magnet brake packge (L)
80ST-M01330LBX	124	164	178
80ST-M02430LBX	151	191	205
80ST-M03520LBX	179	219	233
80ST-M04025LBX	191	231	245





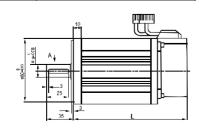


90系列伺服马达外形尺寸

型号 Model	不带刹车尺寸(L) Without brake size(L)	带电磁抱闸(L) With electromagnetic brake(L)	带永磁抱闸(L) With permanent magnet brake packge (L)
90ST-M02430LBX	150	198	201
80ST-M03520LBX	172	220	229
80ST-M04025LBX	182	230	239

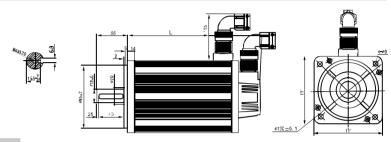






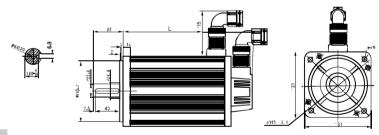
110系列伺服马达外形尺寸

型号 Model	110系列 Serice				
额定力矩 (L) Rated torque (N.m)	2 N.m	4 N.m	5 N.m	6 N.m	
不带刹车尺寸 (L) Without brake size(L)	159	189	204	219	
带电磁抱闸(L) With electromagnetic brake(L)	233	263	278	293	
带永磁抱闸(L) With permanent magnet brake packge (L)	215	245	260	275	



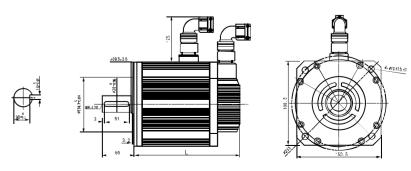
130系列伺服马达外形尺寸

TILE Mandal		130系列 Serice						
型号 Model				130条	9ij Serice			
额定力矩 (L)	4 N.m	5 N.m	6 N m 7 7 N m		10 N	l.m	151	V.m
Rated torque (N.m)	7 11.111	3 IN.III	0 14.111	6 N.m 7.7 N.m		2500rpm	150 0rpm	2500rpm
不带刹车尺寸(L) Without brake size(L)	166	171	179	192	213	209	241	231
带电磁抱闸(L) With electromagnetic brake(L)	223	228	236	249	294	290	322	312
带永磁抱闸(L) With permanent magnet brake packge (L)	236	241	249	262	283	279	311	301



180系列伺服马达外形尺寸

型号 Model		180系列 Serice				
额定力矩(L) Rated torque (N.m)	17.2 N.m	19 N.m	21.5 N.m	27 N.m	35N.m	48 N.m
不带刹车尺寸(L) Without brake size(L)	226	232	243	262	292	346
带电磁抱闸(L) With electromagnetic brake(L)	298	304	315	334	364	418
带永磁抱闸(L) With permanent magnet brake packge (L)	308	314	325	344	382	436



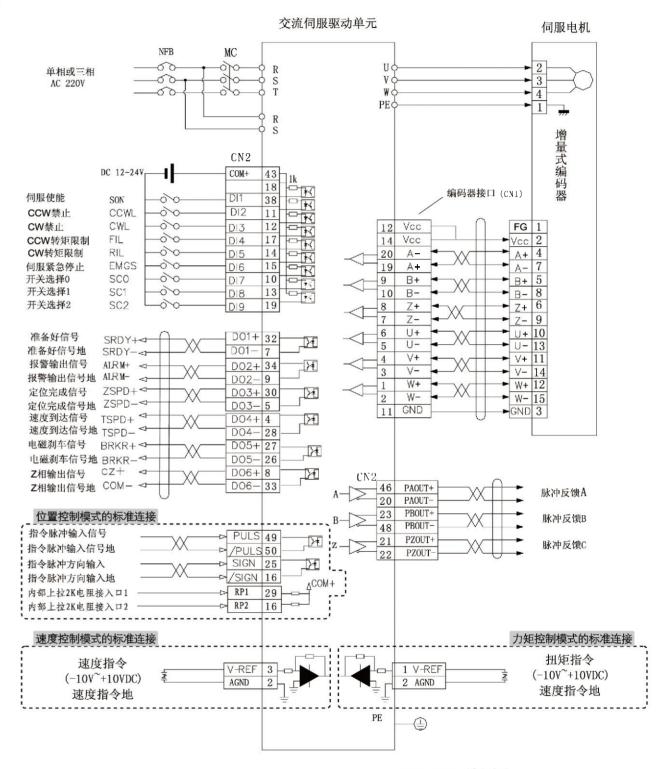
标准接线

CN2 接口定义

针脚编号	引脚定义	符号内容	备注	
43	COM+	外部电源 +24		
18	COM+	71 即毛加 + 2 +		
38	SON	伺服使能	10 输入 1	
11	CCWL	CCW 禁止	10 输入 2	
12	CWL	CW 禁止	10 输入 3	
17	FIL	CCW 转矩限制	10 输入 4	
14	RIL	CW 转矩限制	10 输入 5	
15	EMGS	伺服紧急停止	10 输入 6	
10	SC0	开关选择 0	10 输入 7	
13	SC1	开关选择 1	10 输入 8	
19	SC2	开关选择 2	10 输入 9	
32	SRDY+	准备好信号	IO 输出 1	
7	SRDY-	准备好信号地	10 和田 1	
34	ALRM+	伺服报 警 输出信号	IO 输出 2	
9	ALRM-	伺服报警输出信号地	10 利山 2	
30	ZSPD+	定位完成信号	IO #\$-Ш 2	
5	ZSPD-	定位完成信号地	10 输出 3	
4	TSPD+	速度到达信号	IO 输出 4	
28	TSPD-	速度到达信号地	10 тыш ч	
27	BRKR+	电磁刹车信号	10 输出 5	
26	BRKR-	电磁刹车信号地	10 棚山 5	
8	CZ+	Z相輸出信号	口絵山の	
33	CZ-	Z 相輸出信号地	IO 输出 6	
49	PULS	指令脉冲输入信号		
50	/PULS	指令脉冲输入信号地		
25	SIGN	指令脉冲方向输入信号		
24	/SIGN	指令脉冲方向输入信号地		
29	RP1	内部上拉 2K电阻接入111		
16	RP2	内部上拉 2K 电阻接入口 2		
3	V-REF	速度模拟指令电压输入		
2	AGND	外部模拟指令电压低		
1	T-REF	转矩模拟指令电压输入		
46	PAOUT+	伺服编码脉冲反馈 A+		
20	PAOUT-	伺服编码脉冲反馈A-		
23	PBOUT+	伺服编码脉冲反馈 B+		
48	PBOUT-	伺服编码脉冲反馈 B-		
21	PZOUT+	伺服编码脉冲反馈 Z+		
22	PZOUT-	伺服编码脉冲反馈 Z-		
47	GND	19加风州 19加州下汉 次 4-7		
47	GND	伺服内部数字地		

接线方式





CN3、CN4: 通信端子

		CN3	
8	RS232_RXD	2	RS485+
6	RS232_TXD	4	RS485-
1	RS232_GND		

经济型伺服



经济型伺服产品简介 Economical servo product introduction

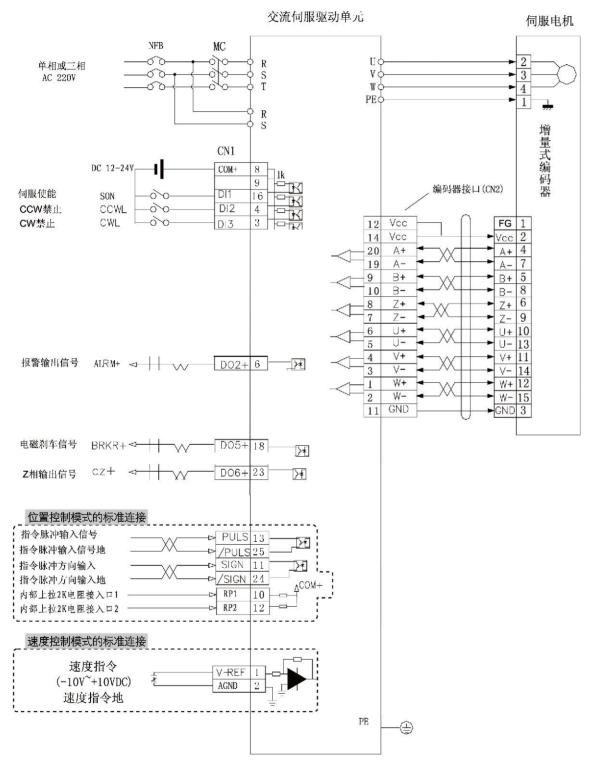
DLS200 系列是德普信一款高性价比,经济型交流伺服产品,采用德国英飞凌公司处理器和三菱IPM 智能 功率放大模块,集成度高、体积小、保护完善、可靠性好。采用最优独特PID算法完成PWM 控制,性能已 达到国内同类产品的先进水平。能实现位置控制和速度控制,位置方式接收的脉冲方式为:脉冲+方向; CCW+CW;A/B相脉冲,速度方式下可以接收±10V的模拟指令电压。

经济型伺服接线



CN2 接口定义	引脚定义	符号内容	备注
8	COM+	外部电源+24V	
9	COM+	77 47 3 47 - 1 .	
2	COM-	外部电源0V	
16	CON	伺服使能	I0 输入1
4	CCWL	CCW转矩限制	10 输入2
3	CWL	CW转矩限制	I0 输入3
18	BRKR	电磁刹车信号	IO 输出1
6	ALRM	报警输出信号	┃0 输出2
23	CZ	Z相输出信号	
13	PULSE	指令脉冲输入信号	
25	/PULSE	指令脉冲输入信号地	
11	SIGN	指令脉冲输入信号	
24	SIGN	指令脉冲输入信号地	
10	RP1	内部上拉电阻入口1	
12	RP2	内部上拉电阻入口2	
1	V-REF	速度摸拟指令电压输入	
2	AGND	速度摸拟指令电压输入地	

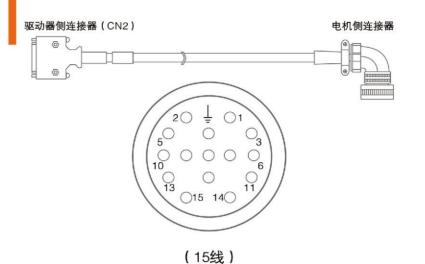
经济型伺服接线方式



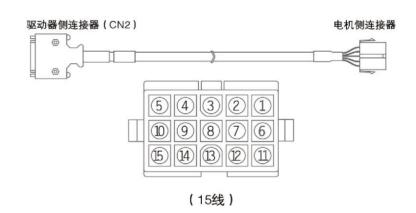
CN3、CN4: 通信端子

		CN3	
8	RS232_RXD	2	RS485+
6	RS232_TXD	4	RS485-
1	RS232_GND		

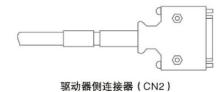




Pin No.	编码器信号	Pin No.	编码器信号
1	PE	9	Z-
2	+5V	10	U+
3	0	11	U-
4	A+	12	V+
5	A-	13	V-
6	B+	14	W+
7	B-	15	W-
8	Z+		



Pin No.	编码器信号	Pin No.	编码器信号
1	PE	9	Z-
2	5V	10	U+
3	OV	11	V+
4	A+	12	W+
5	B+	13	U-
6	Z+	14	V-
7	A-	15	W-
8	B-	-	



110 0 0 015 60 0 0 010 1000005

12, 14

11,13

10

15 16

17

18

+5V

OV

SD

/SD

CLK+ CLK-

BAT

DB (15线)

普通式增量型编码器接口 17bit总线式绝对型编码器接口 编码器信号

No.	编码器信号	No.	编码器信号
1	PE	7	Z-
12, 14	+5V	6	U+
11,13	0V	4	V+
19	A+	1	W+
9	B+	5	U-
8	Z+	3	V-
20	Α-	2	W-
10	B-	170	

省线式增量型编码器接口

Pin No.	编码器信号	Pin No.	编码器信号
1	PE	7	Z-
12, 14	+5V	6	1
11,13	0V	4	1
19	A+	1	/
9	B+	5	1
8	Z+	3	1
20	Α-	2	1
10	B-		

备注: ①屏蔽线需与DB15外壳连接; ②如需磁式旋转编码器接口图, 请与我们技术部联系。